|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Tabelka porównania rotorów** | **SPID RING – 01 & SPID RING – 01 / HR** | **SPID RING – 02 & SPID RING – 02 / HR**  **(1 silnik @ 24V)**  **\* (2 silniki @ 24V)** |
| **Moment obrotowy** | > 900 Nm | > 1700 Nm  \* > 3050 Nm |
| **Obciążenie pionowe** | > 40 Kg | > 80 Kg |
| **Rodzaj przekładni** | Podwójny ślimak | Podwójny ślimak |
| **Obudowa** | Metalowa (Stal w ocynku) | Metalowa (Stal w ocynku) |
| **Przekładnia** | Metalowa (Stal w ocynku) | Metalowa (Stal w ocynku) |
| **Podstawa** | Metalowa (Stal w ocynku) | Metalowa (Stal w ocynku) |
| **Całkowita przekładnia** | 1:10200 | 1:15000 |
| **Typ enkodera** | Magnetyczny 1 impulsowy / HR 32 impulsy | Magnetyczny 1 impulsowy / HR 32 impulsy |
| **Dokładność obrotu** | 0.5º / 0.1º | 0.5º / 0.1º |
| **Zakres pracy** | 360º +/- 180º | 360º +/- 180º |
| **Czas obrotu o 360°** | ~4.5 min (12V)  ~2.2. min (24V) | ~7,5 min. (12V)  ~3.7 min. (24V) |
| **Napięcie zasilania silnika** | 12 Vdc | 12 Vdc |
| **Temperatura pracy** | -20° +50° | -20° +50° |
| **Ciężar rotora** | 45 Kg | 60 Kg |
| **Waga i rodzaj sterownika używanego do rotora** | Rot1Prog- 1,5 kg  MD-02 – 4 kg  MD-01 – 5 kg | Rot1Prog- 1,5 kg  MD-02 – 4 kg  MD-01 – 5 kg |